



序号	名称	型号	数量	备注
1	QT-060机器人侧本体	QT8113	1	内置夹紧、松开、面检测传感器
2	T30电模块R侧	M6522	1	30芯 24V/3A, 接口: RT002238PKNH03, 信号模块配反侧, RT062238SNH03接头
3	F25-1电磁阀模块	M6501	1	两位五通双电控阀, 配&ltltmath>G1/8</math>转&ltltmath>\varnothing 8\text{mm}</math>L型快插接头

符合 DIN/ISO 11593标准的工业机器人用换枪盘的特性和数据 本体部分 额定负载60Kg				控制部分			
重复定位精度	弯矩	$\pm 0.02$	外形尺寸(锁紧时)	$\varnothing 120\text{mm} \times H53\text{mm}$	拆卸确认传感器	锁紧动作确认	内置磁性开关(直流三线式)
	扭矩	442N·m	主盘重量	1300g	在位传感器	松开动作确认	内置磁性开关(直流三线式)
静态允许力矩	弯矩	442N·m	工具盘重量	410g	气缸电磁阀	工具在位确认	内置接近开关(直流三线式)
	扭矩	442N·m	拆装机构	钢球定位锁紧	拨码开关	工具标号识别	
锁紧力(气压为0.49Mpa)	7600N		拆装动作气压	0.39-0.7Mpa (4-7kgf/cm <sup>2</sup> )	安全开关	工具停放互锁	
材质	本体	铝合金	允许温度与湿度范围	0-55℃, 0-95%			
	锁紧机构部分	合金钢					

第一视角	桥田 QUICKQT	
版幅	A2	QT-060本体+30芯信号模块 +F25-1电磁阀模块 机器人侧
比例	1:1	QT2191972
标记	处数	更改文件号
制图	审核	签名
校对	批准	日期
版本	客户代码	第 1 页 共 1 页